

LE PACKAGE LinearAlgebra

Il y a deux façons de définir une matrice : soit par la commande *matrix* qui définit en fait un tableau de dimension deux, donc de type *array*, soit par la commande *Matrix* qui renvoie un objet de type *Matrix*.

Deux packages : *linalg* (déjà disponible sous Maple5) pour le type *matrix* et *LinearAlgebra* pour le type *Matrix*.

On renvoie au cours de Maple5, chapitre 11 pour l'étude sommaire du type *matrix*. On s'intéresse ici au package *LinearAlgebra*.

§1 Les principales commandes

1.1 Création d'une matrice ou d'un vecteur

Les commandes propres à l'algèbre linéaire sont regroupées dans le package *linalg*.

```
> with(LinearAlgebra);
```

Une matrice à n ligne et p colonnes est définie par

```
> A:= Matrix( [[a1,1, a1,2, ..., a1,p], [a2,1, ..., a2,p], ..., [an,1, ..., an,p]]); # (liste de listes,
chaque liste étant une ligne de la matrice).
> A:= << a1,1 | a1,2 | ... | a1,p>, <a2,1 | ... | a2,p>, ..., <an,1 | ... | an,p>>;
> A:= << a1,1, a2,1, ..., an,1> | <a1,2, ..., an,2> | ... | <a1,p, ..., an,p>>; # | est le séparateur de
colonnes ; on l'utilise pour définir une matrice colonne par colonne.
```

Un vecteur est défini par

```
> A:= Vector( [a1, a2, ..., an]); # on obtient un vecteur colonne
> A:= <a1, a2, ..., an>; # on obtient un vecteur colonne
> A:= Vector[row]( [a1, a2, ..., an]); # on obtient un vecteur ligne
> A:= <a1 | a2 | ... | an>; # on obtient un vecteur ligne
```

- 1) $A := \text{Matrix}([[1,2,3], [2,3,1], [3,1,2]])$; # équivalent à $A := \langle\langle 1|2|3\rangle, \langle 2|3|1\rangle, \langle 3|1|2\rangle\rangle$;
- 2) $A1 := \langle\langle a1,b1,c1\rangle | \langle a2,b2,c2\rangle\rangle$; $\text{whattype}(A1)$;
- 3) $\langle A1 | \langle a3,b3,c3\rangle\rangle$; # rajoute une colonne à A1
- 4) $\text{whattype}(\langle 1,2,0\rangle)$; $\text{whattype}(\langle 1|2|0\rangle)$; $\text{whattype}(\text{Vector}[\text{row}]([1,5,0]))$;
- 5) $\text{DiagonalMatrix}([1,2,3])$; $\text{DiagonalMatrix}([1,2,3],4,3)$; $\text{DiagonalMatrix}(\langle 1,2,3\rangle)$;
- 6) $\text{DiagonalMatrix}(\langle\langle 0|1\rangle, \langle 1,0\rangle\rangle, \langle\langle -1|-1\rangle, \langle 1|1\rangle\rangle)$;
- 7) $A := \text{Matrix}(3,3)$; # crée une matrice vide à trois lignes et trois colonnes (sans initialisation des composantes)
- 8) $A := \text{Matrix}(3,3,5)$; # matrice carrée de taille 3 dont toutes les composantes sont initialisées à 5
- 9) $A := \text{matrix}(3, 3, (i, j) \rightarrow a^i/b^j)$; # Δ les indices i, j débutent à 1 et non 0.
- 10) $\text{IdentityMatrix}(n)$; # matrice identité de taille n .
- 11)

1.2 Opérations sur les matrices

Pour afficher le résultat d'un calcul matriciel (matrices ou vecteurs), on doit utiliser la commande **evalm** sauf s'il s'agit d'une commande dédiée.

- 1) Addition : $\text{evalm}(A + B)$; $\text{Add}(A, B)$; # additionne les matrices A et B
- 2) Multiplication par un scalaire : $\text{evalm}(a*A)$; $\text{ScalarMultiply}(A, a)$; # multiplie la matrice A par le scalaire a

- 3) Produit : `> evalm(A&*B)` ; `Multiply(A1 , A2 , ... , An)` ; produit des matrices A et B et A_1, \dots, A_n respectivement, pourvu que les dimensions soient compatibles
 \triangle la multiplication par un scalaire utilise `*` et non pas `&*`
- 4) Produit d'une matrice A par un vecteur colonne U : `> MatrixVectorMultilply(A, U)`
 Le résultat est un vecteur colonne
 Produit d'un vecteur ligne V par une matrice A : `> VectorMatrixMultilply(V, A)`
 Le résultat est un vecteur ligne
- 5) Puissances : `> MatrixPower(A , n)` ; `evalm(A^n)` ; puissance n -ième de la matrice A , n peut-être non entier
- 6) Inverse : `> MatrixInverse(A)` ; `evalm(A^(-1))`
- 7) Transposition : `> Transpose(A)`;

\triangle Il faut faire attention qu'une matrice, un vecteur ou une liste n'ont pas le même type sous Maple. On peut être amené à faire des conversions de type pour pouvoir effectuer certains calculs :

- `> B1:= Matrix([[1,0,5] , [-3,0,2]])` ; `B2:= Matrix([[0,-2,3] , [4,0,1]])`; `B11:= DeleteColumn(B1,-1)` ; # supprime la dernière colonne de B1.
- `> B1 + B2` ; `Multiply(B1,Transpose(B2))`; `evalm(B1 &* Transpose(B2))`;
- `> ScalarMultiply(B1,3)` ; `3*B1`; `B11^7`; `MatrixInverse(B11)`;
- `> L1:= Vector([1,2,3])`; `convert(L1 , Matrix)` ; convertit L1 en matrice : le résultat est une matrice unicolonne
- `> L2:= [1,2,3]` ; `convert(L2 , Matrix)`; on obtient une matrice ligne

1.3 Transformations sur une matrice

- 1) Extraction d'une colonne : `> Column(A , k)`; extrait la k -ième colonne de A .
 \triangle Attention le résultat est un vecteur colonne, pas une matrice
- 2) Extraction d'une ligne : `> Row(A , k)` ; extrait la k -ième ligne de A . Le résultat est un vecteur.
 On peut extraire aussi plusieurs colonnes ou plusieurs lignes d'un coup; voir l'aide
- 3) `> RowOperation(A,[i,k],λ)`; # réalise l'opération élémentaire $L_i \leftarrow L_i + \lambda L_k$
- 4) `> ColumnOperation(A,[i,k],λ)`; # réalise l'opération élémentaire $C_i \leftarrow C_i + \lambda C_k$
 avec l'option `inplace = true`, la matrice transformée écrase la matrice A de départ.
- 5) Simplification des termes d'une matrice : `> map (simplify, matrice)` ;

§2 Informations sur une matrice

- 2.1** `ColumnDimension(A)` = nombre de colonnes de la matrice A
`RowDimension(A)` = nombre de lignes de la matrice A
`Dimension(A)` = nombre de composantes du vecteur A ou bien dimension de la matrice A selon les cas.
`Determinant(A)` = déterminant de A ; `Rank(A)` = rang de la matrice

- 2.2** `Nullspace(A)` retourne le noyau de la matrice A
`ColumnSpace(A)` retourne une base du sev engendré par les colonnes de la matrice A
`RowSpace(A)` retourne une base du sev engendré par les lignes de la matrice A
`LinearSolve(A,B)` résout le système linéaire $AX = B$ où A est une matrice et B un vecteur ou bien une matrice

etc ... taper `> with(LinearAlgebra);` cliquer sur un nom de commande puis F1 pour obtenir la description et des exemples concernant cette commande.